

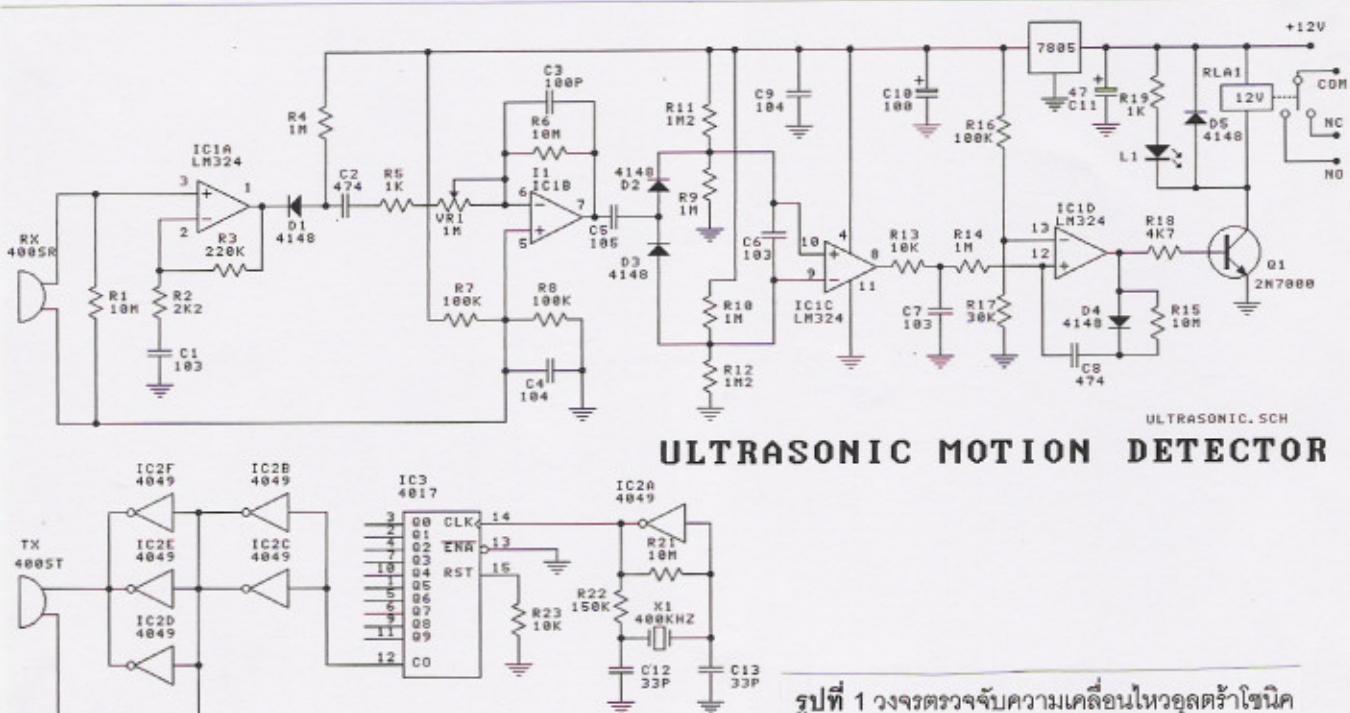
# วงจรตรวจจับความเคลื่อนไหวอุลตร้าโซนิค

วงจรนี้เนมาระบบหับนักทดลองเกี่ยวกับวงจร  
อุลตร้าโซนิค ที่จะนำมาใช้เป็นวงจรสำหรับตรวจจับ  
ความเคลื่อนไหว จึงเนมาระบบอย่างง่ายสำหรับนำมาใช้เป็น<sup>1</sup>  
วงจรป้องกันโนมาย โดยจะตรวจจับความเคลื่อนไหวใน  
ระยะ 4-7 เมตร

วงจรจะแบ่งเป็นสองส่วนคือสูดส่องและสูดตอบ ดัง  
วงจรเป็นแบบง่ายๆ ในรูปที่ 1

สัญญาณจากตัวส่ง เมื่อไปกระทบวัสดุใดๆ  
จะส่งกลับมาอย่างตัวรับ และจะถูกขยายสัญญาณด้วย  
IC1a และถูกดีเท็คด้วยไอดิโอด D1

เมื่อมีการเคลื่อนไหวจะทำให้ระดับสัญญาณ  
เข้าพุทที่ดีเท็คได้เกิดการเปลี่ยนแปลง ทำให้เกิด<sup>2</sup>  
สัญญาณด้วยเพื่อผ่านคากาฟิเทอร์ C2 ,R5,VR1 ไปยัง  
ขา 6 ของไอซี 1b



รูปที่ 1 วงจรตรวจจับความเคลื่อนไหวอุลตร้าโซนิค

## การทำงานของวงจร

วงจรส่งจะประกอบด้วย IC2a ต่อร่วมกับคริสตัล ความถี่ 400 KHz. สำหรับเป็นฐานความถี่ให้กับวงจร สัญญาณจะป้อนให้กับขา 14 ของ IC3 ซึ่งทำหน้าที่หารความถี่ลง 10 เท่า

จะได้ความถี่ที่เข้าพุท ขา 12 ของไอซี เพ่ากับ 40 KHz. สัญญาณจะถูกป้อนผ่านบีฟเฟอร์ IC2b, IC2c ที่ต่อขนาดกันอยู่

IC2d, IC2e, IC2f จะต่อขนาดกัน เพื่อให้มีกำลังขับอุลตร้าโซนิคตัวส่งอย่างพอเพียง

VR1 ทำหน้าที่ เป็นตัวปรับความไวของวงจร ซึ่งจะต้องปรับให้เหมาะสมกับการให้งานในแต่ละสถานที่ หากปรับให้มีความไวสูง วงจรก็จะเกิดการทำงานเร็วเกินไป (Fault alarm) แต่หากปรับความไวต่ำ ก็จะทำให้วงจรทำงานช้า

ปกติเข้าพุทที่ขา 7 ของไอซี 1b จะเท่ากับครึ่งหนึ่งของแรงไฟที่จ่ายให้วงจร สัญญาณที่ถูกขยาย จะป้อนให้กับวงจรเปรียบเทียบสัญญาณ ทำให้ได้เข้าพุทออกที่ขา 8 เป็นวงกไก่เวลาการเปลี่ยนแปลงระดับสัญญาณที่เข้ามานะจะเปลี่ยนแปลงช่วงวงหรือลบ

IC1d ทำหน้าที่เป็นวงจร ไมโนสเตเบิล พลิปฟล็อกป โดยจะให้สัญญาณเข้าพุทธัตถ์ไปกระตุนให้ Q1 และรีเลย์ RLA1 ทำงาน

ช่วงเวลาของเข้าพุทธัตถ์จะขึ้นอยู่กับค่า C8,R15 จากค่าที่ใช้ในวงจรจะมีความกว้างของพัลซ์ประมาณ ครึ่งวินาที หากต้องการให้เวลานานขึ้นให้เพิ่มค่า C8 ให้สูงขึ้น

โดยอคต์ D4 ทำหน้าที่ช่วยให้วงจรทำงานทันทีที่ตรวจจับความเคลื่อนไหวได้ แต่ว่าจะรีเซ็ตต่อเมื่อเวลาผ่านไป ครึ่งวินาทีแล้วเท่านั้น

เราสามารถต่อคอมแมตช์ของรีเลย์ RLA1 เป็นไฟตัดต่อสัญญาณเตียงไว้เรนกันข้อมือ หรือไฟปิดเปิดไฟฟ้าตามทางเดินก็ได้

#### การสร้าง

ประกอบบอร์ดตามวงจรลงบนแผ่นบอร์นท์ดังแสดงในรูปที่ 2 เริ่มต้นโดยการบัดกรี รีซิสเทอร์ ทั้งหมด ก่อนแล้วจึงบัดกรีโดยอคต์ ระวังอย่าต่อโดยอคต์ลับขั้วเด็ดขาด จากนั้นจึงบัดกรีคิพาชิเทอร์

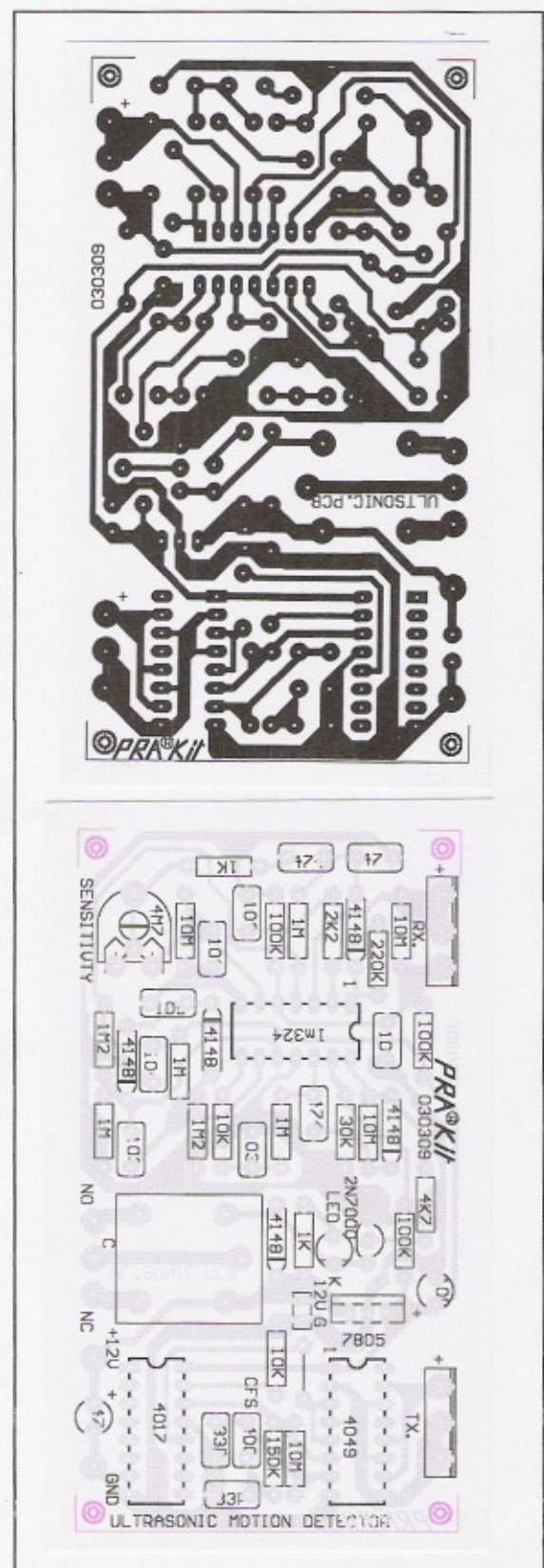
ทีงระวังอย่าต่อสตับขั้วเข้าเดคิไทร์ให้หลุดคิพาชิเทอร์โดยเด็ดขาด จากนั้นจึงบัดกรีคิรีสทัล X1

ขั้นต่อไปให้ตัดตั้งเก็อกม้า ไอซีรีเซกุเลเตอร์ และหัวนิคิสเทอร์ที่เหลืออยู่ทั้งหมดให้ถูกต้อง ท้ายที่สุด ก็คือ ปลั๊กตัวโซนิก หวานสติวาร์

ข้อสังเกตุระหว่างตัวรับตัวส่งคือ ตัวส่งจะลงท้ายด้วย T ส่วนตัวรับจะลงท้ายด้วย R

เมื่อประกอบบอร์ดตามวงจรทั้งหมดแล้ว จึงทดสอบง่ายๆให้กับวงจร แล้วทดสอบการทำงานของวงจรคุ้น ในการทดลองควรทดลองในที่ที่ไม่มีคนพลุกพล่าน และเคลื่อนไหวตลอดเวลา เพราะจะทำให้การปรับแต่งอาจจะเป็นไปได้ยาก

วงจรจะตรวจจับความเคลื่อนไหวได้ในระยะ ตั้งแต่ 4-7 เมตร ซึ่งเราสามารถปรับแต่งวงจร ให้มีความไว เหมาะสมกับการใช้งานของเราได้ โดยการปรับค่า VR1



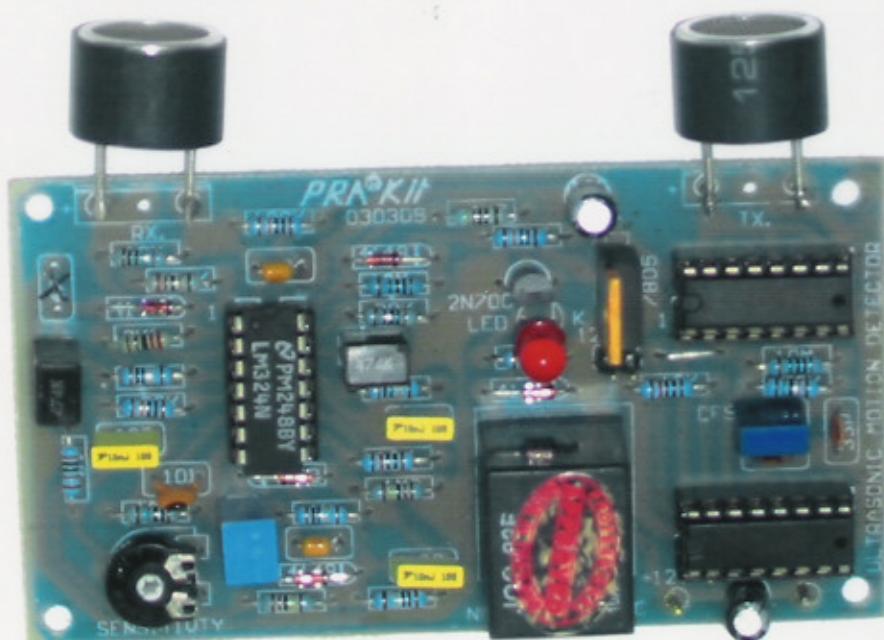
รูปที่ 2 ลายบอร์น์และตำแหน่งอุปกรณ์

## รายละเอียดอุปกรณ์

IC1	LM324
IC2	CD4049
IC3	CD4017
IC4	7805
Q1	2N7000
D1,D2,D3,D4,D5	1N4148
R1,R6,R15,R21	10M
R2	2K2
R3	220K
R4,R9,R10,R14	1M
R5,R19	1K
R7,R8,R16	100K
R11,R12	1M2
R13,R23	10K
R17	30K
R18	4K7
R22	150K

VR1	10M
C1,C6,C7	0.01MF 50V
C2,C8	0.47MF 50V
C3	100PF
C4,C9	0.1MF 50V
C5	1MF 50V
C10	100MF 16V
C11	47MF 25V
C12,C13	33PF
L1	LED 5MM
ULTRASONIC ตัวส่ง	400ST
ULTRASONIC ตัวรับ	400SR
X1	400khz.

ราคา ชุดคิด 800.- บาท  
สำเร็จลงบринท์ 850.- บาท



รูปที่ 3 ภาพของจริงเมื่อประกอบเสร็จ